

Specifiche

MODELLI

Codice	Alimentazione		Corrente massima
	Potenza	Logica	
SW4D2070	12 ÷ 48 Vdc	12 ÷ 48 Vdc	7,1 Arms (10 Apeak)
SW4A3070	18 ÷ 56 Vac	24 ÷ 80 Vdc	7,1 Arms (10 Apeak)
SW4A4085	18 ÷ 100 Vac	---	8,5 Arms (12 Apeak)

INTERFACCIA DI COMUNICAZIONE

Modbus o CANbus

INTERFACCIA ENCODER

- ingresso non isolato per encoder incrementale 5V Differential RS422 oppure 5V Single-Ended (TTL/CMOS) (SW4D2070 ed SW4A3070) oppure per encoder assoluto 5V BiSS-C oppure SSI (solo SW4A3070x261-02)
 - uscita encoder non isolata 5V Differential (RS422) (solo SW4A3070x)

INTERFACCIA SCI

interfaccia SCI di servizio per programmazione e debug in real time

INGRESSI OPTOISOLATI

4 ingressi digitali

USCITE OPTOISOLATE

2 uscite digitali (SW4A3070 ed SW4A4085) oppure 3 uscite digitali (SW4D2070)

INGRESSI ANALOGICI

2 ingressi

RISOLUZIONE PASSO EMULATA

Stepless Control Technology (65536 posizioni al giro)

PROTEZIONI DI SICUREZZA

sovra/sotto-tensione, sovra corrente, sovra temperatura, cortocircuito fase/fase e fase/terra

TEMPERATURE

operative da 5°C a 40°C, di stoccaggio da -25°C a 55°C

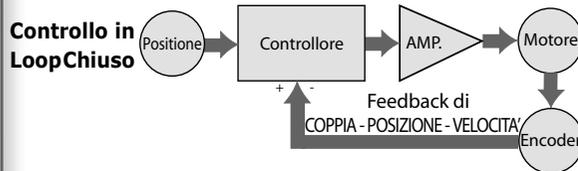
UMIDITA'

5% ÷ 85%

CLASSE DI PROTEZIONE

IP20

Loop Aperto / Loop Chiuso



Miglior controllo rispetto ad una soluzione passo-passo in loop aperto e ad una soluzione brushless servo-controllata

Azionamenti vettoriali programmabili per motori a passo a 2 fasi

TITANIO
VECTOR - STEPPER - DRIVES



SW4

Azionamenti Titanio

- Controllo vettoriale
- Molteplici bus di campo
- Seriale di Servizio per programmazione e debug real time
- Ambiente di programmazione e3PLC facile, intuitivo ed evoluto
- Loop chiuso anche con encoder assoluto per le versioni dotate di ingresso encoder

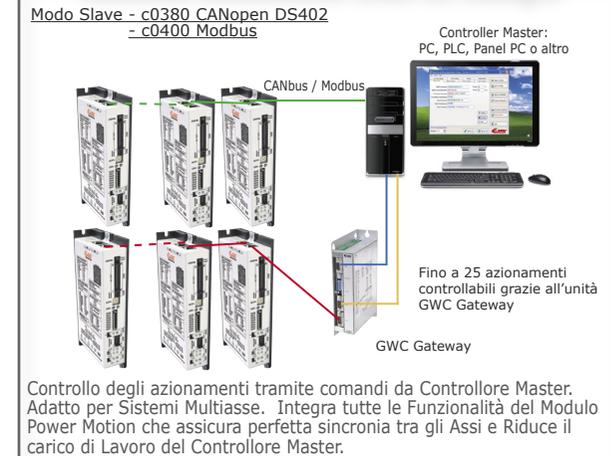


ELETRONICA PER AUTOMAZIONE INDUSTRIALE
 Via del Commercio, 2/4 - 9/11
 Loc. S. Grato - Z.I.
 26900 - LODI (LO) - Italy
 Tel. +39 0371 412318 - Fax +39 0371 412367
 email infoever@everelettronica.it
 www.everelettronica.it

Passo & Direzione o Analogico



Sistemi Multiasse Bus di campo

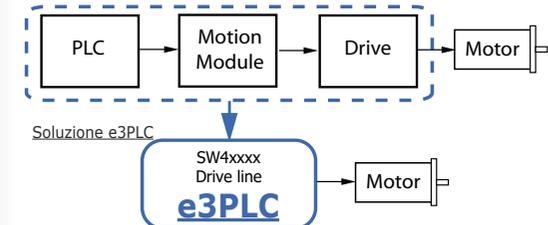


Sistema Stand-Alone

Programmabile dall'Utente - e3PLC- c0390 e c0490

AZIONAMENTI DA BUS DI CAMPO CON FUNZIONAMENTO AUTONOMO che, integrando funzionalità evolute di PLC e controllore di moto in un unico dispositivo, programmabile dall'Utente con l'IDE per PC Windows **e3PLC**, permettono di ridurre la soluzione di Controllo Macchina Tradizionale.

Soluzione Tradizionale



L'IDE **e3PLC** permette all'utente di accedere a tutte le funzionalità e risorse di controllo di I/O fornite dall'azionamento e di programmare localmente il suo **Modulo di Controllo del Movimento**, altresì sincronizzabile con altri azionamenti ed eventi del processo controllato. Grazie alle funzionalità avanzate del **Modulo di Processo Real time integrato**, si possono facilmente realizzare applicativi per applicazioni speciali quali:

- Etichettatura
- Camme Elettroniche
- Sequenze di controllo della Lavorazione Cavi
- Molti altri processi personalizzati dall'utente ...

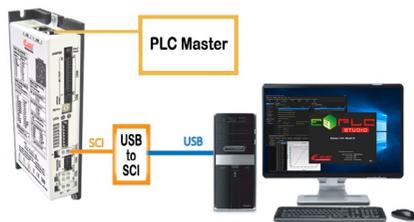
Configurazione e programmazione

Strumenti Software per PC proprietari di Ever Elettronica per sviluppare, configurare e supervisionare ogni sistema in modo semplice e veloce.

Configurazione a bus di campo (slave)



Configurazione per IDE e3PLC (programmabile)



Gestione autonoma del firmware per l'esecuzione dell'**homing**, del movimento a target con quote relative o assolute e per la generazione dei profili di rampa

Torque mode per funzionamento con limitazioni di coppia

Controllo in velocità da ingressi digitali, ingressi analogici o bus di campo

CAMMA elettronica con programmazione avanzata dei profili direttamente all'interno dell'azionamento

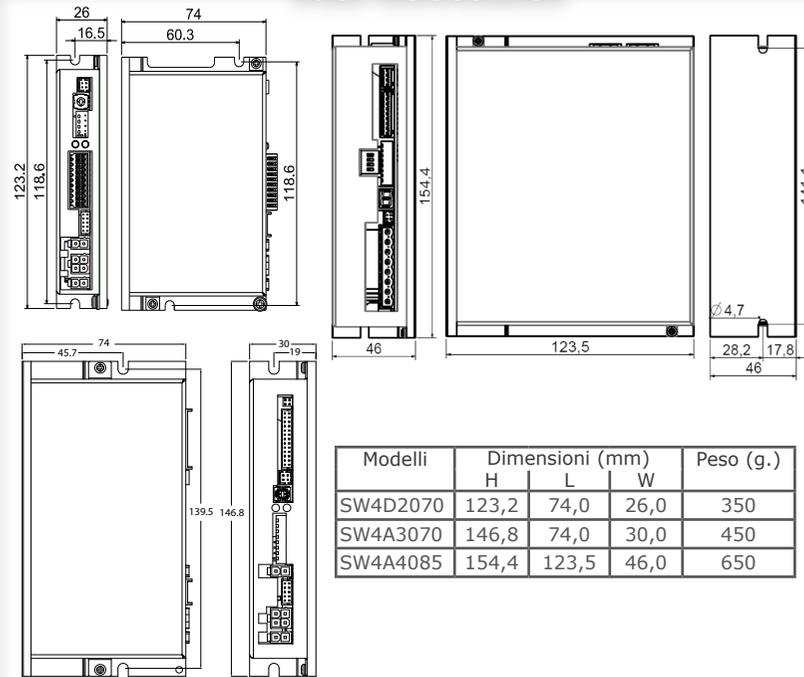
Albero elettrico da encoder o ingresso analogico con rapporto di inseguimento variabile (Electric Gear)

Ingressi ed uscite veloci per lo start & stop del motore e la sincronizzazione di eventi per applicazioni ad alta velocità di risposta, quali etichettatura, cercatacca, taglio al volo ecc.

Possibilità di sincronizzare i movimenti in sistemi multiasse anche senza bus di campo

Abilitazione e cambio al volo delle modalità di controllo del movimento

Dati Meccanici



Modelli	Dimensioni (mm)			Peso (g.)
	H	L	W	
SW4D2070	123,2	74,0	26,0	350
SW4A3070	146,8	74,0	30,0	450
SW4A4085	154,4	123,5	46,0	650

Informazioni per Ordini degli Azionamenti SW4

Codice d'ordine		Potenza			Risorse di Sistema								Kits d'installazione		
Versioni	Config.	Alimentazione	Alimentazione Logica	Corrente	Ingressi Digitali	Uscite Digitali	Ingressi Analogici	Uscite Analogiche	Interfaccia	Interfaccia encoder	Ingresso di sicurezza	Interfaccia SCI	Modalità di controllo	Kits software	
Azionamenti Linea SW4: Modelli 2070															
SW4D2070C231-00	c0380	12 ÷ 48 Vdc	12 ÷ 48 Vdc	0 ÷ 7,1 Arms (0 ÷ 10,0 Apeak)	4	3	2	0	CANbus Canopen	Incrementale	---	Per configurazione e/o programmazione e debug in real time	CANopen DS402	SW4_SERV00-SL	
	c0390												e3PLC CANbus	SW4_SERV00-EE	
SW4D2070M231-00	c0490												Modbus RTU	e3PLC Modbus	SW4_SERV00-EE
Azionamenti Linea SW4: Modelli 3070															
SW4A3070C261-00	c0380	18 ÷ 56 Vca	24 ÷ 80 Vcc	0 ÷ 7,1 Arms (0 ÷ 10,0 Apeak)	4	2	2	0	CANbus Canopen	Incrementale	---	Per configurazione e/o programmazione e debug in real time	CANopen DS402	SW4_SERV00-SL	
	c0390												e3PLC CANbus	SW4_SERV00-EE	
SW4A3070C261-02	c0380												Assoluto* ¹	CANopen DS402	SW4_SERV00-SL
	c0390												e3PLC CANbus	SW4_SERV00-EE	
SW4A3070M261-00	c0490												Incrementale	e3PLC Modbus	SW4_SERV00-SL
													Assoluto* ¹	SW4_SERV00-EE	
SW4A3070M261-02	c0490	Modbus RTU	e3PLC Modbus	SW4_SERV00-SL											
			SW4_SERV00-EE												
Azionamenti Linea SW4: Modelli 4085															
SW4A4085C261-00	c0380	18 ÷ 100 Vca	---	0 ÷ 8,5 Arms (0 ÷ 12,0 Apeak)	4	2	2	0	CANbus Canopen	---	---	Per configurazione e/o programmazione e debug in real time	CANopen DS402	SW4_SERV00-SL	
	c0390												e3PLC CANbus	SW4_SERV00-EE	
SW4A4085M261-00	c0490												Modbus RTU	e3PLC Modbus	SW4_SERV00-EE

*¹ Disponibile per anello chiuso solo di posizione.